

ORP modul pro Arduino



1. POPIS

- Modul pro přesné měření oxidačně-redukčního potenciálu kapalin pomocí ORP sondy. Analogový výstup zajišťuje snadné připojení k mikrokontrolerům jako je Arduino.



2. SPECIFIKACE

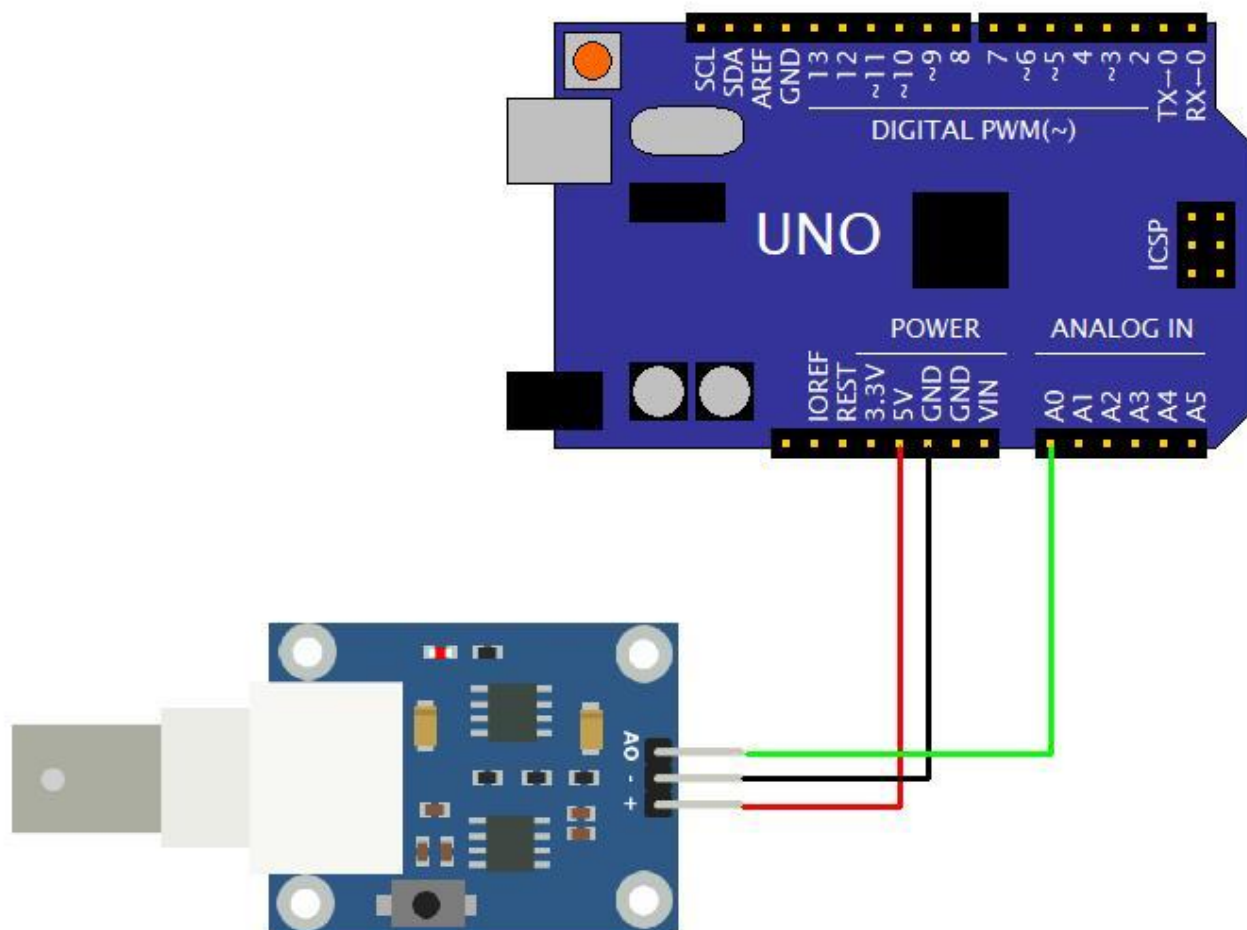
Napájecí napětí	5 V DC	Teplotní rozsah pro měření se sondou	5 až 70°C
Měřený rozsah ORP	-1999 až +1999mV	Pracovní teplota samotného modulu	0 až 80°C
Přesnost měření	+/- 10mV	Rozměry modulu	67x 25 x 16mm
Výstup	Analogové napětí 0 až 4V	Typ konektoru	BNC (samice)

Tento modul není samostatně funkční, k jeho provozu je nutný řídicí mikrokontroler a měřicí sonda, která není součástí balení.

K funkčnosti je potřeba si dokoupit **Sondu pro měření ORP**. (například: 1784014960)



3. ZAPOJENÍ MODULU S ARDUINEM



Zapojení:

Pin na ORP modulu	Pin na Arduinu	Funkce
5V	5V	Napájení modulu (5 V)
GND	GND	Společná zem (Minus)
A0	A0	Analogový výstup signálu pro měření

4. NÁVOD NA KALIBRACI

Tento modul je navržen tak, aby hodnota **0 mV ORP** odpovídala napětí přesně **2 V** na výstupu modulu. Protože každá elektronika má drobné odchylky, modul je vybaven kalibračním tlačítkem, kterým zjistíte přesnou nulovou hodnotu přímo pro váš konkrétní kus.

1. Zkopírujte si ukázkový kód níže a nahrajte jej do svého Arduina bez jakýchkoliv úprav.
2. V Arduino IDE otevřete Sériový monitor a nastavte rychlost komunikace na 9600 baudů. Uvidíte aktuálně měřené napětí a hodnotu ORP.
3. Ujistěte se, že je odpojená sonda ORP od konektoru modulu.
4. Během stisku tlačítka modul nasimuluje hodnotu 0 mV. Podívejte se do Sériového monitoru, jaké napětí Arduino v tento moment reálně měří (např. 1.984 V).
5. Tlačítko pusťte. Vraťte se do kódu a na řádku `#define NAPETI_NULOVEHO_BODU_MODULU` přepište výchozí hodnotu na tu, kterou jste právě naměřili.
6. Upravený kód nahrajte do Arduina. Po opětovném stisknutí tlačítka již bude ORP ukazovat přesně 0 mV.
7. Modul je nyní kalibrován a připraven k přesnému měření. Nyní můžete připojit měřicí sondu.
8. Pro kalibraci samotné sondy je nyní zapotřebí kalibračního roztoku ORP. Namíchejte roztok pro retenční hodnotu ORP a vložte do něj sondu.
9. Po měření roztoku sondou začne Arduino do Sériového monitoru vypisovat naměřené hodnoty. Porovnejte hodnotu „ORP před kalibrací“. Pokud není správná, je potřeba kalibrace.
10. V kódu upravte hodnoty řádku `#define KALIBRACNI_OFFSET_ORP_SONDY` tak, aby první číslo odpovídalo referenční hodnotě namíchaného roztoku (například dle tabulky při teplotě kapaliny 23°C může být hodnota roztoku 258,0 mV). Druhé číslo upravte podle naměřené skutečné hodnoty před kalibrací tak jak jste naměřili v kroku 9.
11. Nahrajte kód opětovně do Arduina, Nyní by měla ORP sonda měřit kalibrační roztok přesně podle jeho namíchané hodnoty.

Poznámky:

- Měření ORP např. vody z vodovodu trvá standardně 2 až 5 minut. Neustálé stoupání hodnoty je u této metody zcela běžný jev. Počkejte na zpomalení: Měření ukončete, jakmile se hodnota téměř nepohybuje (např. skočí o méně než 1–2 mV za minutu).
- Vzorek promíchejte: Během měření sondou ve vodě jemně pohybujte, urychlíte tím ustálení.
- ORP měří čistotu a schopnost vody samovolně se čistit od organických nečistot a bakterií. Měří rovnováhu mezi oxidanty (látky, které nečistoty ničí) a redukčními činidly (samotné nečistoty). Kyslík ze vzduchu se do vody postupně rozpouští a zvyšuje tak hodnotu ORP.
- Měření provádějte nejlépe ihned po odebrání vzorku testované kapaliny.
- Čistěte sondu: Usazeniny na platinové elektrodě způsobují extrémně pomalou reakci.

00101
01001
00001

5. UKÁZKA PROGRAMU PRO MĚŘENÍ A KALIBRACI

```
/* ORP modul - měření ORP

Zapojení:
5V -> 5V
GND -> GND
A0 -> A0

Nulový bod modulu:
Odpojte sondu, podržte tlačítko na modulu
a naměřené napětí zadejte do NAPETI_NULOVEHO_BODU_MODULU v mV.

Kalibrace sondy:
KALIBRACNI_OFFSET_ORP_SONDY = hodnota roztoku - naměřená hodnota ORP před kalibrací (v mV)
*/

#define PIN_ORP A0
#define REFERENCNI_NAPETI_MIKROKONTROLERU 5000.0
#define NAPETI_NULOVEHO_BODU_MODULU 1982.0

// Příklad: roztok 258 mV, naměřeno 300 mV. Výsledný offset bude 42.0 mV, který se v programu odečte
// při každém měření
#define KALIBRACNI_OFFSET_ORP_SONDY 258.0 - 300.0

float zmerNapeti() {
    long soucet = 0;
    // Pro stabilnější výsledek provedeme 40 měření
    for (int i = 0; i < 40; i++) {
        soucet += analogRead(PIN_ORP);
        delay(10);
    }
    // Vypočítáme průměrnou hodnotu z měření
    float prumer = soucet / 40.0;
    // Převédeme hodnotu z ADC na napětí v mV
    return prumer * REFERENCNI_NAPETI_MIKROKONTROLERU / 1023.0;
}

void setup() {
    Serial.begin(9600);
}

void loop() {
    float napeti_modulu_mV = zmerNapeti();

    // ORP sondy před kalibrací
    float ORP_pred_mV = NAPETI_NULOVEHO_BODU_MODULU - napeti_modulu_mV;

    // ORP sondy po kalibraci
    float ORP_po_mV = ORP_pred_mV + KALIBRACNI_OFFSET_ORP_SONDY;

    Serial.print("Napeti modulu: ");
    Serial.print(napeti_modulu_mV, 1);
    Serial.print(" mV | ORP pred kalibraci: ");
    Serial.print(ORP_pred_mV, 1);
    Serial.print(" mV | ORP po kalibraci: ");
    Serial.print(ORP_po_mV, 1);
    Serial.println(" mV");

    delay(500);
}
```